

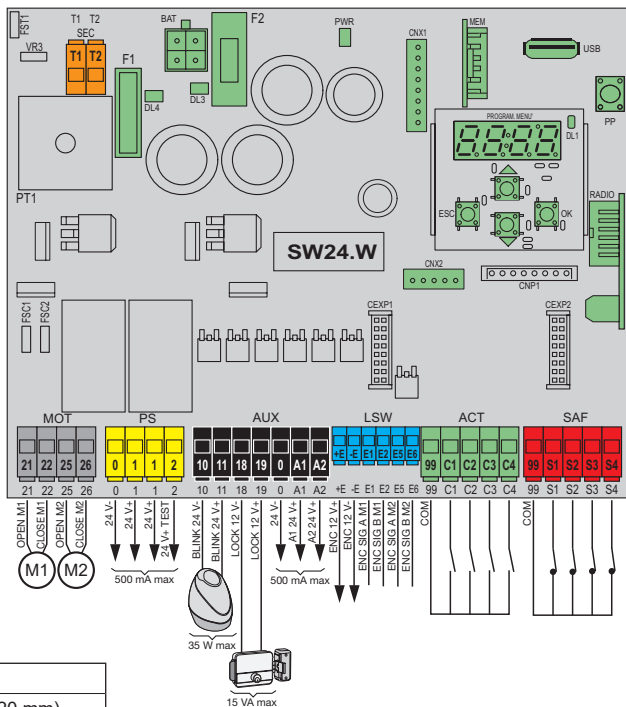
SW24.W

Scheda di comando con display e ricevitore radio 433 MHz incorporato
 Control unit with display and built-in 433 MHz radio receiver

SW24.W

Descrizione

Scheda di comando con display e ricevitore radio 433 MHz incorporato per automazioni 24 V battenti. Predisposta per comunicazione WiFi via Smartphone e Tablet mediante l'utilizzo dell'apposito modulo di comunicazione EMC.W



F1	15 A (ATO)
F2	F 3,15 A (5 x 20 mm)

AUX

A1	OFF		
	1	SCA	Default
	2	RAU	
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
A2	OFF		
	1	SCA	
	2	RAU	Default
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
	6	MAN	
	7	INB	
8	INP		

ACT

CX	1	PP	Default C1
	2	PED	Default C2
	3	OPEN	Default C3
	4	CLS	Default C4
	5	TIM	
	6	TIMP	

SAF

SX	OFF		Default S3/S4
	1	PHC	Default S1
	2	PH	Default S2
	3	PHO	
	4	BAR	
	5	8K2	
	6	STP	
	7	PHCT	
	8	PHT	
	9	PHOT	
	10	BART	
11	8K2T		

SW24.W**Attuatori comandabili**

Cod.	Descrizione
EAM2	EKKO 300D attuatore lineare 24 V 3 m 300 kg
EAM3	EKKO 400D attuatore lineare 24 V 4 m 250 kg
EIM1	HIDDY 200D attuatore interrato 24 V 2 m 200 kg
EIM2.24	HIDDY 350D attuatore interrato 24 V 3,5 m 200 kg

Funzioni della morsettiera

Blocco	Morsetto	Descrizione	Dati nominali
SEC	T1	Secondario trasformatore	24 Vac
	T2		
MOT	21	Apertura motore 1	24 Vdc
	22	Chiusura motore 1	80W
	25	Apertura motore 2	24 Vdc
	26	Chiusura motore 2	80W
PS	0	Negativo alimentazione accessori	24 Vdc 500 mA
	1	Positivo alimentazione accessori	
	2	Positivo accessori verificati	
AUX	10	Negativo lampeggiante	24 Vdc
	11	Positivo lampeggiante	35 W
	18	Negativo elettroserratura	12 Vdc
	19	Positivo elettroserratura	15 VA
	0	Negativo accessori	500 mA
	A1	Uscita ausiliaria configurabile 1	
A2	Uscita ausiliaria configurabile 2		
LSW	+E	Positivo alimentazione encoder	12 Vdc
	-E	Negativo alimentazione encoder	
	E1	Segnale A encoder motore 1	
	E2	Segnale B encoder motore 1	
	E5	Segnale A encoder motore 2	
	E6	Segnale B encoder motore 2	
ACT	99	Comune ingressi	NO
	C1	Comando configurabile 1	
	C2	Comando configurabile 2	
	C3	Comando configurabile 3	
	C4	Comando configurabile 4	
SAF	99	Comune ingressi	NC
	S1	Sicurezza configurabile 1	
	S2	Sicurezza configurabile 2	
	S3	Sicurezza configurabile 3	
	S4	Sicurezza configurabile 4	

Utilizzo del display

Le impostazioni della centrale sono visibili a display e possono essere modificate con l'utilizzo dei tasti di navigazione menu come da tabella seguente:

Tasti	Funzione	Durata pressione
OK	Accensione display Ingresso in sottomenu Conferma cambio valore	Istantanea
▲	Scorrimento del menu in su Aumento del valore parametro	Istantanea
▼	Scorrimento del menu in giù Diminuzione del valore parametro	Istantanea
ESC	Uscita dal menu Annullamento del cambio di valore e ritorno al menu Spegnimento del display	Istantanea
▲+▼	Reset della scheda	3 s
▲+OK	Comando di apertura	1 s
▼+OK	Comando di chiusura	1 s
ESC + OK	Test del display (accende individualmente in sequenza ogni segmento del display e i punti)	3 s
ESC + OK	All'accensione della scheda avvia la modalità di aggiornamento Firmware	3 s
PP	Comando passo-passo	Istantanea


Menu

La programmazione della centrale è organizzata in menu e sottomenu che permettono di accedere e modificare i parametri e le logiche della centrale. La centrale è dotata dei seguenti menu di primo livello:

Menu	Descrizione
MOT	Impostazione dei parametri motore
LRNT	Menu di esecuzione procedura di taratura della corsa
TRV	Menu di impostazione parametri della corsa
OUT	Menu di configurazione delle uscite ausiliarie
IN	Menu di configurazione degli ingressi
LGC	Menu di impostazione delle logiche di funzionamento
RAD	Menu di gestione dei radiocomandi
STAT	Menu di diagnostica e reportistica
EXP	Menu di gestione schede di espansione
LOAD	Menu di ripristino valori di fabbrica
PASS	Menu di impostazione livello di protezione

SW24.W

Tutti i sottomenu sono descritti nella tabella che segue:

Parametri motore		
Sotto menu	Descrizione	Valori (default)
O1	Tipo attuatore utilizzato  Attenzione! Se impostato su OFF la centrale non esegue nessun comando!	(OFF)
	Non impostato	OFF
	Ekko 300/400D (EAM2/EAM3)	1
	Hiddy 200D (EIM1)	2
	Hiddy 350D (EIM2,24)	3
O2	Tipo di controllo della posizione Impostato automaticamente con la scelta del tipo attuatore. Si consiglia di non modificare l'impostazione data dal tipo attuatore.	(3)
	Encoder virtuale: la centrale calcola la posizione del cancello a partire dai parametri di funzionamento del motore elettrico Encoder EAM2, EAM3, EIM1	2
		3
O3	Tipo di finecorsa in apertura Impostato automaticamente con la scelta del tipo attuatore. Si consiglia di non modificare l'impostazione data dal tipo attuatore.	(OFF)
	Fincorsa in apertura non presenti: il motore elettrico si arresta a fine tempo lavoro	OFF
	Fincorsa in apertura di stop: il finecorsa determina l'arresto del motore	1
	Fincorsa in apertura di prossimità: il finecorsa determina il proseguimento della manovra alla velocità di accostamento impostata sino al rilevamento della battuta meccanica	2
	Tipo di finecorsa in chiusura Impostato automaticamente con la scelta del tipo attuatore. Si consiglia di non modificare l'impostazione data dal tipo attuatore.	(OFF)
O4	Fincorsa in chiusura non presenti: il motore elettrico si arresta a fine tempo lavoro	OFF
	Fincorsa in chiusura di stop: il finecorsa determina l'arresto del motore	1
	Fincorsa in chiusura di prossimità: il finecorsa determina il proseguimento della manovra alla velocità di accostamento impostata sino al rilevamento della battuta meccanica	2

Nota:

O2, O3, O4 sono impostati automaticamente con la scelta del tipo attuatore. Si consiglia di non modificare l'impostazione data dal tipo attuatore.

Procedura di taratura della corsa motori		
LRNE	Taratura rapida della corsa. La taratura viene eseguita in modalità interamente automatica e imposta: - Rallentamento in apertura al 20% della corsa totale - Rallentamento in chiusura al 20% della corsa totale - Sfasamento in apertura a 3 s e in chiusura a 6 s - Quota pedonale al 30% anta 1	
	Tasto	Msg display
	-	PP
	PP	CL 2
	-	CL 1
	-	OP 1
	-	OP 2
	-	CL 2
	-	CL 1
	-	OPC1
-	OPC2	
-	CLC2	
-	CLC1	
-	END	
LRNA	Taratura avanzata della corsa. La taratura permette all'installatore di scegliere: - Posizione di rallentamento in apertura e in chiusura - Sfasamenti in apertura e chiusura - Quota di apertura pedonale anta 1	
	Tasto	Msg display
	-	PP
	PP	CL 2
	-	CL 1
	PP	OP 1
PP	OP 1	

SW24.W

LRNT	LRNA	PP	OP 2	Inizio apertura motore 2. Alla pressione del tasto: impostazione della posizione di inizio rallentamento in apertura
		PP	OP 2	Alla pressione del tasto impostazione della posizione di fine corsa o prosecuzione sino alla battuta
		PP	CL 2	Inizio chiusura motore 2. Alla pressione del tasto: impostazione della posizione di inizio rallentamento in chiusura.
		-	CL 2	Proseguimento della chiusura motore 2 a velocità di rallentamento sino alla battuta
		PP	CL 1	Inizio chiusura motore 1. Alla pressione del tasto: impostazione della posizione di inizio rallentamento in chiusura.
		-	CL 1	Proseguimento della chiusura motore 1 a velocità di rallentamento sino alla battuta
			OPED	Inizio apertura pedonale. Alla pressione del tasto: impostazione della quota di apertura pedonale
		-	CPED	Chiusura anta dalla posizione di apertura pedonale
		PP	DLOP	Inizio apertura. Alla pressione del tasto impostazione del tempo di sfasamento in apertura, parte motore 2
		PP	DLCL	Inizio chiusura. Alla pressione del tasto impostazione del tempo di sfasamento in chiusura, parte motore 1
-	END	Procedura terminata		

Autotaratura:

Il cambio di parametri della corsa del cancello non determina la necessità di eseguire nuove tarature da parte dell'installatore, tuttavia, cambiando i parametri della corsa la centrale ha bisogno di apprendere nuovamente la curva di corrente, disabilitando quindi il rilevamento ostacolo solo durante la manovra di autotaratura stessa.

L'autotaratura è opportunamente segnalata:

- sul display della centrale con la scritta AT
- dal lampeggiante con un lampeggio a frequenza doppia del normale

Gli eventi che generano una autotaratura sono:

- cambio dei parametri: T24, T25, T26, T27, T28, T29, T30, T31, T32, T33, T34, T35, T40, T41
- caricamento impostazioni da scheda di memoria MEM.W
- ripristino/importazione impostazioni da App By-gate Pro

Parametri della corsa del cancello		
Sotto menu	Descrizione	Valori (default)
T1	Forza motore 1 (%) . Imposta il valore della forza data al motore per spingere l'anta	(50)
	Forza minima	1
	Forza massima	100
T2	Forza motore 2 (%) . Imposta il valore della forza data al motore per spingere l'anta	(50)
	Forza minima	1
	Forza massima	100
T3	Prima anta a muoversi	(M1)
	Motore 1	M1
	Motore 2	M2
T4	Senso di marcia . Imposta il senso di marcia del motore	(1)
	Standard (un motore lineare chiude il cancello a pistoncini estesi)	1
	Inverso (un motore lineare chiude il cancello a pistoncini ritratti)	2
	Nota: Inverte entrambi i motori. Nel caso in cui un solo motore abbia senso di marcia non corretto, invertire i fili di alimentazione del motore con senso errato.	
T6	Numero motori	(2)
	Cancello monoanta	1
	Cancello a 2 ante	2
T7	Scelta del metodo di intervento per rilevamento ostacolo	(1)
	Sovraccorrente o anta ferma: l'ostacolo viene rilevato al superamento della soglia di corrente o della soglia rallentamento encoder	1
	Anta ferma: l'ostacolo viene rilevato solo quando l'anta rallenta eccessivamente	2
	Sovraccorrente: l'ostacolo viene rilevato al superamento della soglia di corrente	3
	Sovraccorrente e anta ferma: l'ostacolo viene rilevato al contemporaneo superamento della soglia di corrente e rallentamento encoder	4
T10	Tempo di rilevamento ostacolo motore 1 Tempo dopo il quale la soglia di corrente o la soglia encoder fanno intervenire il rilevamento ostacolo per il motore 1 (regolabile a intervalli di 100 ms)	(20)
	100 ms (tempo minimo)	10
	600 ms (tempo massimo)	60

SW24.W

TRV	T11	Tempo di rilevamento ostacolo motore 2	(20)	
		Tempo dopo il quale la soglia di corrente o la soglia encoder fanno intervenire il rilevamento ostacolo per il motore 2 (regolabile a intervalli di 100 ms)		
		100 ms (tempo minimo)		10
		600 ms (tempo massimo)	60	
	T12	Tempo di spunto	(2.0)	
		Tempo durante il quale il motore spinge con forza massima per far muovere l'anta (regolabile a intervalli di 0,5 s)		
		0,5 s (tempo minimo)		0.5
		5,0 s (tempo massimo)	5.0	
	T13	Quota di apertura pedonale (% della corsa totale di apertura prima anta)	(30)	
		Quota minima		10
		Quota massima		100
	T14	Spazio di disimpegno su ostacolo (quota di inversione in seguito al rilevamento di un ostacolo)	(5)	
		Non disimpegna, arresta solamente		OFF
		Minima inversione		1
		Massima inversione		10
	T15	Distanza di riduzione forza di accostamento in battuta motore 1	(OFF)	
		Riduzione forza non attiva		OFF
Minima distanza di riduzione forza		10		
	Massima distanza di riduzione forza	100		
T16	Distanza di riduzione forza di accostamento in battuta motore 2	(OFF)		
	Riduzione forza non attiva		OFF	
	Minima distanza di riduzione forza		10	
	Massima distanza di riduzione forza		100	
Nota: T15 e T16 indicano la distanza dalla battuta meccanica a partire dalla quale la forza motore è ridotta di metà (permette di regolare l'impatto dell'anta sulla battuta meccanica). Ha effetto solo quando la centrale funziona con encoder e con finecorsa di prossimità o senza finecorsa.				
T17	Facilita sblocco	(OFF)		
	Tempo di disimpegno a fine manovra per ridurre la pressione del motore sulla battuta meccanica (regolabile a intervalli di 100 ms)			
	Attenzione: Lasciare in OFF questo parametro quando è presente una elettroserratura.			
	Nessun disimpegno		OFF	
	100 ms (disimpegno minimo)		10	
	500 ms (disimpegno massimo)	50		

TRV	T18	Tempo di sfasamento in apertura	(3)	
		Nessuno sfasamento		0
		60 s		60
	T19	Tempo di sfasamento in chiusura	(6)	
		Nessuno sfasamento		0
		60 s		60
	T24	Velocità normale in apertura motore 1	(90)	
		velocità minima		1
		velocità massima		100
	T25	Velocità normale in apertura motore 2	(90)	
		velocità minima		1
		velocità massima		100
	T26	Velocità normale in chiusura motore 1	(90)	
		velocità minima		1
		velocità massima		100
	T27	Velocità normale in chiusura motore 2	(90)	
		velocità minima		1
		velocità massima		100
	T28	Velocità di rallentamento in apertura motore 1	(30)	
		velocità minima		1
		velocità massima		100
T29	Velocità di rallentamento in apertura motore 2	(30)		
	velocità minima		1	
	velocità massima		100	
T30	Velocità di rallentamento in chiusura motore 1	(30)		
	velocità minima		1	
	velocità massima		100	
T31	Velocità di rallentamento in chiusura motore 2	(30)		
	velocità minima		1	
	velocità massima		100	
T32	Spazio di rallentamento in apertura motore 1	(20)		
	Nessun rallentamento		0	
	Tutta la corsa è rallentata		100	
T33	Spazio di rallentamento in apertura motore 2	(20)		
	Nessun rallentamento		0	
	Tutta la corsa è rallentata		100	
T34	Spazio di rallentamento in chiusura motore 1	(20)		
	Nessun rallentamento		0	
	Tutta la corsa è rallentata		100	
T35	Spazio di rallentamento in chiusura motore 2	(20)		
	Nessun rallentamento		0	
	Tutta la corsa è rallentata		100	

SW24.W

TRV	Nota: T32, T33, T34, T35 rappresentano la % della corsa o del tempo di lavoro totale che viene effettuata a velocità di rallentamento		
	T36	Tempo di accelerazione in apertura motore 1 (0.5)	
		Massima accelerazione (0 s per raggiungere la velocità normale)	0
	T37	Minima accelerazione (2,0 s per raggiungere la velocità normale)	2.0
		Tempo di accelerazione in apertura motore 2 (0.5)	(0.5)
	T38	Massima accelerazione (0 s per raggiungere la velocità normale)	0
		Minima accelerazione (2,0 s per raggiungere la velocità normale)	2.0
	T39	Tempo di accelerazione in chiusura motore 1 (0.5)	(0.5)
		Massima accelerazione (0 s per raggiungere la velocità normale)	0
	T40	Minima accelerazione (2,0 s per raggiungere la velocità normale)	2.0
		Tempo di accelerazione in chiusura motore 2 (0.5)	(0.5)
	T41	Massima accelerazione (0 s per raggiungere la velocità normale)	0
Minima accelerazione (2,0 s per raggiungere la velocità normale)		2.0	
Nota: T36, T37, T38, T39 sono il tempo durante il quale il motore accelera fino al raggiungimento della velocità normale di apertura (regolabili a intervalli di 0,1 s)			
T40	Rampa di decelerazione motore 1 (30)	(30)	
	Rampa ripida (massima decelerazione)	0	
T41	Rampa dolce (minima decelerazione)	100	
	Rampa di decelerazione motore 2 (30)	(30)	
T41	Rampa ripida (massima decelerazione)	0	
	Rampa dolce (minima decelerazione)	100	
Nota: T40 e T41 sono le rampe di decelerazione tra la velocità normale e di rallentamento dei motori.			

Configurazione delle uscite ausiliarie		
Sotto menu	Descrizione	Valori (default)
19	Elettroserratura	(1)
	Uscita non attiva	OFF
	Elettroserratura a scatto	1
	Elettroserratura a caduta	2
	Elettroserratura a magnete (ventosa) attiva in chiusura	3
	Elettroserratura a magnete (ventosa) attiva in apertura e chiusura	4
	Tempo eccitazione elettroserratura a scatto (1.2)	(1.2)
	(regolabile a intervalli di 0.1 s)	
	0,5 s (tempo minimo)	0.5
	5,0 s (tempo massimo)	5.0
19T	Tipo uscita morsetto A1 (1)	(1)
	Uscita non attiva	OFF
	Spia cancello aperto (SCA)	
	Funzionamento come da impostazione parametro SCA	1
	Uscita Radio Ausiliaria (RAU)	
	Funzionamento come da impostazione parametro RAU	2
	Luce di cortesia (LCO)	
	Attiva durante il movimento dell'anta e per un tempo successivo all'arresto dell'anta impostato dal parametro LCO	3
	Luce di Zona (LZO)	
	Attiva durante il movimento dell'anta	4
A1	Cancello rimasto aperto (OAB)	
	Attiva se il cancello rimane aperto per un tempo superiore a quanto definito dalla logica allarme cancello aperto (L16)	5
	Manutenzione (MAN)	
	Uscita attiva quando viene raggiunto il numero di manovre di segnalazione manutenzione (MNPS) nella sezione diagnostica	6
	Tipo uscita morsetto A2 (2)	(2)
	Uscita non attiva	OFF
	Spia cancello aperto (SCA)	
	Funzionamento come da impostazione parametro SCA	1
	Uscita Radio Ausiliaria (RAU)	
	Funzionamento come da impostazione parametro RAU	2
A2	Luce di cortesia (LCO)	
	Attiva durante il movimento dell'anta e per un tempo successivo all'arresto dell'anta impostato dal parametro LCO	3
	Luce di Zona (LZO)	
Attiva durante il movimento dell'anta	4	

SW24.W

OUT	A2	Cancello rimasto aperto (OAB) Attiva se il cancello rimane aperto per un tempo superiore a quanto definito dalla logica allarme cancello aperto (L16)	5
		Manutenzione (MAN) Uscita attiva quando viene raggiunto il numero di manovre di segnalazione manutenzione (MNPS) nella sezione diagnostica	6
		Uscita di sincronismo, interblocco tipo bussola (INB) Configura automaticamente senza scelta da parte di utente l'ingresso S4 come ingresso di sincronismo. La centrale dà il consenso all'apertura del cancello solo se l'altro cancello è in posizione di chiusura.	7
		Uscita di sincronismo, interblocco tipo bussola (INP) con segnale di presenza. Configura automaticamente senza scelta da parte di utente l'ingresso S4 come ingresso di sincronismo e l'ingresso S3 come ingresso di presenza. La centrale dà il consenso all'apertura del cancello solo se l'altro cancello è in posizione di chiusura e l'ingresso di presenza è impegnato.	8
	RAU	Configurazione Uscita Radio Ausiliaria	(1)
		Impulsiva: l'uscita si attiva per 1 s a seguito del comando RAU da radiocomando	1
		Temporizzata: l'uscita si attiva per il tempo impostato al parametro RAUT a seguito del comando RAU da radiocomando	2
	RAUT	Bistabile: l'uscita funziona in modalità Passo-Passo ON/OFF	3
Temporizzazione uscita RAU		(1)	
LCO	1 s (tempo minimo)	1	
	600 s (tempo massimo)	600	
	Temporizzazione luce di cortesia	(120)	
	1 s (tempo minimo)	1	
	300 s (tempo massimo)	300	

OUT	SCA	Modalità di funzionamento uscita SCA	(1)	
		Cancello chiuso: non attiva Cancello aperto: attiva fissa	1	
		Cancello chiuso: non attiva Cancello in movimento: intermittente Cancello aperto: attiva fissa Posizione indeterminata: intermittente pausa di 1 s ogni 5	2	
		Cancello chiuso: non attiva Cancello in apertura intermittente lenta Cancello aperto attiva fissa Cancello in chiusura intermittente Posizione indeterminata intermittente pausa di 1s ogni 5	3	
		Cancello fermo attiva fissa Cancello in movimento: non attiva Cancello fermo non attiva Cancello in movimento attiva fissa	4	
IN	C(X)	Configurazioni degli ingressi		
		Sotto menu	Descrizione	Valori (default)
			Ingresso di comando C1/C2/C3/C4 Passo-passo (PP) Il comando passo-passo: - a cancello fermo chiuso comanda un'apertura - in apertura comanda un arresto o una chiusura come da impostazione logica passo-passo (L10) - a cancello fermo dopo una apertura comanda una chiusura - in chiusura comanda un arresto o una apertura come da impostazione logica passo-passo (L10)-a cancello fermo dopo una chiusura comanda una apertura	1 (C1)
			Pedonale (PED) Comanda una apertura alla quota pedonale Si comporta come un passo-passo se il comando viene dato a cancello in una posizione oltre la quota pedonale	2 (C2)
			Apri (OPEN) Il comando apri: - a cancello fermo chiuso comanda una apertura - in apertura è ignorato - a cancello aperto resetta il tempo di pausa - a cancello fermo comanda una apertura - in chiusura comanda una apertura	3 (C3)

SW24.W

IN	C(X)	Chiudi (CLS) Il comando chiudi: - a cancello fermo chiuso è ignorato - in apertura comanda una chiusura - a cancello fermo comanda una chiusura - in chiusura è ignorato	4 (C4)	
		Timer (TIM) Il comando timer: - quando chiuso comanda una apertura e mantiene il cancello aperto fintanto che il contatto resta chiuso - al rilascio del contatto comanda una chiusura	5	
		Timer pedonale (TIMP) Esegue la stessa funzione del comando timer, ma su quota pedonale	6	
	S(X)	Ingresso di sicurezza S1/S2/S3/S4 Non attiva	OFF (S3 S4)	
		Fotocellula in chiusura (PHC) La fotocellula in chiusura: - a cancello fermo permette l'apertura - in apertura non interviene - a cancello aperto non permette la chiusura e al rilascio azzerà il tempo di pausa - in chiusura comanda una riapertura immediata	1 (S1)	
		Fotocellula (PH) La fotocellula: - a cancello fermo non permette l'apertura - durante l'apertura arresta il movimento e al rilascio prosegue l'apertura - a cancello aperto non permette la chiusura e al rilascio azzerà il tempo di pausa - in chiusura arresta il movimento e al rilascio comanda una riapertura	2 (S2)	
		Fotocellula in apertura (PHO) La fotocellula in apertura: - a cancello fermo permette l'apertura - in apertura richiude completamente - a cancello aperto permette la chiusura e non azzerà il tempo di pausa - in chiusura non interviene	3	
		Impostazione delle logiche della centrale		
		Sotto menu	Descrizione	Valori (default)
		L1	Chiusura automatica	(ON)
Chiusura automatica non attiva Chiusura automatica attiva	OFF ON			
L2	Tempo di pausa	(30)		
	1 s (tempo minimo) 180 s (tempo massimo)	1 180		
L3	Tempo di pausa pedonale	(20)		
	1 s (tempo minimo) 180 s (tempo massimo)	1 180		
L4	Stato all'accensione	(OP)		
	Cancellò in posizione chiusa: Il primo comando passo-passo apre il cancello. Cancellò in posizione aperta: Il primo comando passo-passo chiude il cancello. Se la chiusura automatica è attiva, trascorso il tempo di pausa, chiude il cancello	CL OP		

SW24.W

LGC	L5	Condominiale	(OFF)	
		Funzione condominiale non attiva	OFF	
		Non esegue chiusura e arresto in apertura	1	
		Non esegue chiusura e arresto in apertura e pausa	2	
	L6	Non esegue chiusura e arresto in apertura, pausa e chiusura	3	
		Chiusura rapida	(OFF)	
		Funzione chiusura rapida non attiva	OFF	
		Chiusura rapida in modalità cancello: La centrale comincia a contare il tempo di sgombero (L7) a partire dal rilascio della fotocellula in chiusura, all'esaurimento del tempo di sgombero richiude.	1	
		Chiusura rapida in modalità barriera: La centrale comincia a contare il tempo di sgombero (L7) dal rilascio della fotocellula in chiusura, esaurito il tempo di sgombero richiude. Se la fotocellula in chiusura è nuovamente impegnata, comanda un arresto. Al successivo rilascio prosegue la chiusura. La fotocellula in chiusura torna a funzionare normalmente dopo una chiusura completa.	2	
		L7	Tempo di sgombero (regolabile a intervalli di 1 s)	(2)
			Tempo dopo il quale il cancello richiude se la chiusura rapida (L6) è attiva	
			Tempo di sgombero minimo	1
			Tempo di sgombero massimo	10
		L8	Prelampeggio	(OFF)
			Tempo di lampeggio del lampeggiante prima di iniziare il movimento del cancello	
			Prelampeggio disattivato	OFF
3 s di prelampeggio	3			
4 s di prelampeggio	4			
L9	5 s di prelampeggio	5		
	Uomo presente	(OFF)		
	Funzione uomo presente non attiva	OFF		
	Comando passo passo disattivato, radiocomandi non funzionanti. La centrale accetta i soli comandi apri e chiudi	1		
	Uomo presente di emergenza. In condizioni normali funzionamento standard, a sicurezze impegnate funziona come uomo presente.	2		

LGC	L10	Passo-passo	(4)
		Funzionamento del comando passo-passo a 2 passi: apri, chiudi, apri...	2
		Funzionamento del comando passo-passo a 3 passi: apri, stop, chiudi, apri...	3
		Funzionamento del comando passo-passo a 4 passi: apri, stop, chiudi, stop, apri...	4
	L11	Arresto da passo passo	(ON)
		Chiusura automatica disattivata quando è eseguito un arresto da passo passo	OFF
	L12	Chiusura automatica non disattivata quando è eseguito un arresto da passo passo	ON
		Arresto da stop	(ON)
	L13	Chiusura automatica disattivata quando è eseguito un arresto da stop	OFF
		Chiusura automatica non disattivata quando è eseguito un arresto da stop	ON
	L14	Colpo d'ariete	(OFF)
		Effettua un breve movimento nella direzione opposta a quella di marcia, per facilitare il rilascio dell'elettroserratura.	
		Colpo d'ariete non attivo	OFF
		Attivo a cancello chiuso	1
		Attivo a cancello chiuso e aperto	2
	L15	Attivo a cancello aperto	3
Funzionamento in batteria		(1)	
Funzionamento normale		1	
Funzionamento normale con lampeggiante disabilitato		2	
L16	Dopo un comando di riapertura rimane aperto	3	
	All'interruzione dell'alimentazione principale, apre e rimane aperto	4	
	Risparmio energetico	(OFF)	
	Funzione risparmio energetico attiva. A cancello chiuso spegne l'alimentazione accessori su uscite 1 e 2. Le uscite sono alimentate nuovamente all'esecuzione di un comando.	1	
L16	Segnalazione cancello rimasto aperto	(30)	
	Numero di minuti dopo i quali, a cancello parzialmente o totalmente aperto, a prescindere dal tempo di pausa impostato, viene inviata una segnalazione di allarme (su display e uscita configurata come OAB)		
	Segnalazione disabilitata	OFF	
	Intervallo minimo	3	
	Intervallo massimo	60	

SW24.W

Gestione dei radiocomandi		
Sotto menu	Descrizione	Msg display
PP	Memorizzazione di un tasto come passo-passo	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come passo-passo	1001
OPEN	Memorizzazione di un tasto come apri	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 55 come apri	2055
PED	Memorizzazione di un tasto come pedonale	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come pedonale	3001
RAU	Memorizzazione di un tasto come attivazione Uscita Radio Ausiliaria	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come Uscita Radio Ausiliaria	4001
CLS	Memorizzazione di un tasto come chiudi	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come chiudi	5001
STP	Memorizzazione di un tasto come arresto	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come arresto	6001
LCO	Memorizzazione di un tasto come attivazione Luce di Cortesia	
	Attesa codice	0000
	Memorizzazione del radiocomando n. 1 come Luce di Cortesia	7001
	Memorizzazione del radiocomando n. 55 come Luce di Cortesia	7055

CTRL	Controllo posizione in memoria del radiocomando		
	Attesa codice	0000	
	Tasto del radiocomando n. 1 memorizzato come chiudi	5001	
	Tasto del radiocomando n. 99 memorizzato come Luce di Cortesia	7099	
	Tasto del radiocomando n. 30 non in memoria	-030	
RE	Radiocomando non in memoria	----	
	Programmazione remota dei radiocomandi (default = 1)		
	Programmazione remota dei radiocomandi non attiva	OFF	
	Programmazione remota dei radiocomandi attiva: permette di programmare dei radiocomandi a partire da un radio comando già in memoria seguendo la seguente procedura: - premere contemporaneamente i tasti 1 e 2 del radiocomando già in memoria - premere il tasto del radiocomando già in memoria da copiare sul nuovo radiocomando - premere il tasto del nuovo radiocomando su cui copiare il tasto appena premuto del radiocomando già in memoria	1	
	Nota: il tasto del nuovo radiocomando appena memorizzato eredita la funzione assegnata al tasto del radiocomando già in memoria		
	ERSA	Cancellazione totale della memoria della ricevente	
		Premere OK per 5 s	
		Segnalazione a display della cancellazione della memoria della ricevente	0000
	ERS1	Cancellazione del singolo radiocomando a partire dalla sua posizione in memoria	
		Usare i tasti ▲ ▼ per selezionare il numero del radiocomando da cancellare	X
ERSR	Premere OK per confermare		
	Cancellazione del singolo radiocomando dal codice del radiocomando		
	Attesa codice	0000	
	Cancellazione radiocomando		

SW24.W

Diagnostica e reportistica		
Sotto menu	Descrizione	Msg display
ALM	Letture storico allarmi	
	Ultimo allarme	0
ALMA	Allarme più vecchio	10
	Segnalazione errori (default = 1)	
	Solo su display	1
MNPC	Su display e uscita manutenzione	2
	Letture numero di manovre dall'ultima manutenzione	
	Prime 3 cifre del numero di manovre dall'ultima manutenzione	23
	Ultime 3 cifre del numero di manovre dall'ultima manutenzione	256
Nel caso sopra descritto il cancello ha eseguito 23.256 manovre dall'ultima manutenzione		
MNPS	Numero di manovre dall'ultima manutenzione	
	Numero di manovre che generano una segnalazione di manutenzione (in migliaia di manovre) (default = OFF)	
	Segnalazione di manutenzione non attiva	OFF
MNPA	1.000 manovre (intervallo minimo)	1
	300.000 manovre (intervallo massimo)	300
	Segnalazione manutenzione (default = 1)	
	Segnalazione solo su display	1
	Segnalazione su display e uscita manutenzione (MAN)	2
	Segnalazione su display e lampeggiante (lampeggio rapido a fine manovra)	3
	Segnalazione su display, lampeggiante (lampeggio rapido a fine manovra) e uscita manutenzione (MAN)	4
	Azzeramento contatore manovre dall'ultima manutenzione	
	Attesa pressione OK per 5 s per riportare il contatore a 0	0000
	Contatore manovre totali	
MNTC	Prime 4 cifre del numero di manovre dall'ultima manutenzione	12
	Ultime 4 cifre del numero di manovre dall'ultima manutenzione	5874
Nel caso sopra descritto il cancello ha eseguito 125.874 manovre totali		
LIFE	Contatore vita (giorni di attività della centrale)	
	Letture numero dei giorni di attività della centrale	584
Nel caso sopra descritto la centrale è stata attiva per 584 giorni		

STAT	PONC	Contatore numero di accensioni centrale	
		Letture numero di accensioni della centrale	2547
	Nell'esempio sopra riportato la centrale è stata riavviata 2547 volte (potrebbe indicare una rete di alimentazione elettrica di scarsa qualità, soggetta a frequenti interruzioni di tensione)		
	PONE	Azzeramento contatore numero di accensioni centrale	
		Attesa pressione OK per 5 s per riportare il contatore a 0	0000
	RSTC	Contatore numero di autoreset	
		Letture numero di autoreset della centrale	1123
		Un autoreset è un reset del micro da parte della centrale per questioni di sicurezza. Tipicamente la centrale va in autoreset quando è stata raggiunta la soglia minima di tensione micro. Un numero eccessivo di autoreset potrebbe indicare una rete di alimentazione elettrica di scarsa qualità, soggetta a forti fluttuazioni di tensione.	
	RSTE	Azzeramento contatore numero di autoreset	
		Attesa pressione OK per 5 s per riportare il contatore a 0	0000
TL	Visualizzazione e impostazione telefono installatore		
	Con una breve pressione di OK, visualizza il numero memorizzato (usare i tasti ▲ ▼ per scorrere)		
	Prime 4 cifre del numero installatore	3334	
	Successive 4 cifre del numero installatore	2548	
	Ultime 2 cifre del numero installatore	32	
Nell'esempio sopra riportato il numero di telefono dell'installatore è: 333 4254832			
INF	Con una pressione di OK di 5 s, entra in modalità di modifica del numero. Usare i tasti ▲ ▼ per cambiare valore, usare OK per confermare la cifra		
	Visualizzazione info centrale		
	Nome centrale	SL24.W	
	Versione firmware della centrale	1.13	
EXP	Moduli di connessione		
	Sotto menu	Descrizione	Valori (default)
	CNX1	Modulo di connessione su connettore CNX1	(1)
		Nessun modulo connesso	OFF
Connesso modulo Wi-Fi EMC.W	1		

SW24.W

Ripristino valori di fabbrica e caricamento da scheda di memoria			
Sotto menu	Descrizione	Msg display	
LOAD	DEF	Caricamento dei valori di fabbrica Attesa pressione OK per 5 s per caricare i valori di default. Nota: Il caricamento dei valori di fabbrica richiede la riesecuzione della taratura della corsa, a display compare LRNT lampeggiante fino a che la taratura (rapida o avanzata) non viene eseguita.	0000
	MEM	Caricamento della programmazione da scheda di memoria Attesa pressione OK per 5 s per caricare i valori da scheda di memoria.	0000
		Caricamento da scheda di memoria eseguito con successo.	DONE
		Errore caricamento da scheda di memoria (es. scheda non presente).	EMEM
Impostazione livello di protezione della centrale (default = OFF)			
PASS	OFF	Nessuna protezione	
	1	Protezione dei menu MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD	
	2	Protezione del menu RAD	
	3	Protezione della connessione IP (non è possibile connettersi alla centrale mediante smartphone)	
	4	Protezione dei menu MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD e della connessione IP	
	5	Protezione dei menu RAD e della connessione IP	
	6	Protezione completa della centrale	
7	Protezione di tutti i menu della centrale, connessione IP disponibile		

Nota:

La centrale richiede di inserire la password ogni volta che si cerca di accedere a un menu protetto. In caso di inserimento password errata, non permette di accedere al menu.

SW24.W**Lista delle segnalazioni a display**

Segnalazione	Descrizione
C1	Contatto chiuso su ingresso comando C1
C2	Contatto chiuso su ingresso comando C2
C3	Contatto chiuso su ingresso comando C3
C4	Contatto chiuso su ingresso comando C4
S1	Contatto aperto su ingresso sicurezza S1
S2	Contatto aperto su ingresso sicurezza S2
S3	Contatto aperto su ingresso sicurezza S3
S4	Contatto aperto su ingresso sicurezza S4
FO1	Raggiunta posizione di finecorsa di apertura motore 1
FC1	Raggiunta posizione di finecorsa di chiusura motore 1
FO2	Raggiunta posizione di finecorsa di apertura motore 2
FC2	Raggiunta posizione di finecorsa di chiusura motore 2
OB1	Rilevato ostacolo motore 1
OB2	Rilevato ostacolo motore 2
AF1	Motore in intervallo riduzione forza di accostamento battuta
AF2	Motore 2 in intervallo riduzione forza di accostamento battuta
MSO1	Raggiunto arresto meccanico in apertura motore 1
MSC1	Raggiunto arresto meccanico in chiusura motore 1
MSO2	Raggiunto arresto meccanico in apertura motore 2
MSC2	Raggiunto arresto meccanico in chiusura motore 2
BATT	Funzionamento a batteria. Quando è visualizzato questo messaggio segue una visualizzazione della tensione di funzionamento delle batterie, ad es. 24.5V
BT-	Batteria quasi scarica (segnalazione solo a cancello fermo)
BT--	Batteria totalmente scarica (segnalazione solo a cancello fermo)
RX	Ricevuto comando radio da radio-comando memorizzato o da App
NX	Ricevuto comando radio da tasto di radiocomando non memorizzato
RD	Decodifica Rolling/fixed code non attiva
OAB	Cancello rimasto aperto
AT	Cancello in fase di autotaratura

Lista degli allarmi

Allarme	Descrizione
XXXX	Reset scheda
MNP	Allarme raggiunto intervallo manovre dall'ultima manutenzione
F0	Errore motore non selezionato
F1	Errore cavi motore 1 invertiti
F2	Errore cavi motore 2 invertiti
F3	Errore finecorsa invertiti
F4	Allarme finecorsa entrambi aperti
F5	Errore malfunzionamento finecorsa apertura motore 1
F6	Errore malfunzionamento finecorsa chiusura motore 1
F7	Errore malfunzionamento finecorsa apertura motore 2
F8	Errore malfunzionamento finecorsa chiusura motore 2
F9	Errore comunicazione con scheda espansione
F10	Allarme errore motore 1 non collegato
F11	Allarme errore motore 2 non collegato
F12	Allarme errore encoder motore 1
F13	Allarme errore encoder motore 2
F14	Sottotensione micro (controllare alimentazione e uscite)
F15	Test sicurezza 1 fallito
F16	Test sicurezza 2 fallito
F17	Test sicurezza 3 fallito
F18	Test sicurezza 4 fallito
F19	Allarme timeout/lunghezza manovra motore 1
F20	Allarme timeout/lunghezza manovra motore 2
F21	Allarme corto mosfet motore 1
F22	Allarme corto mosfet motore 2
F23	Allarme rotore bloccato motore 1
F24	Allarme rotore bloccato motore 2
F25	Allarme sovrapposizione ante in chiusura
F26	Allarme 5° ostacolo in chiusura
F27	Allarme sovraccorrente motore 1
F28	Allarme sovraccorrente motore 2
F29	Allarme memoria radio piena
F30	Allarme memoria radio difettosa
F31	Allarme corto lampeggiante
F32	Allarme corto spia cancello aperto
F33	Allarme scheda memoria assente
F34	Allarme checksum FW
F36	Allarme temperatura scheda

Aggiornamento Firmware:

La centrale è dotata di una porta USB che permette di aggiornare il Firmware della centrale stessa o del modulo di comunicazione Wi-Fi EMC.W

Attenzione:

Se non eseguita correttamente, la procedura di aggiornamento firmware può danneggiare la centrale o il modulo di comunicazione Wi-Fi, assicurarsi di non interrompere l'alimentazione di rete durante l'aggiornamento.

Per eseguire l'aggiornamento Firmware consultare le istruzioni fornite con il Firmware stesso

SW24.W

Comportamento della centrale al caricamento di impostazioni:

Si descrive nella tabella sottostante il comportamento della centrale al caricamento massivo delle impostazioni relativamente ai seguenti dati:

- 1 - Contatori fissi non resettabili
- 2 - Contatori resettabili dall'installatore
- 3 - Parametri motore (Menu centrale sezione MOT)
- 4 - Dati di corsa del cancello (es. lunghezza anta, curva di corrente...)
- 5 - Impostazioni dell'installatore (menu centrale sezioni TRV, OUT, IN, LGC)
- 6 - Password (menu centrale sezione PASS)
- 7 - Radiocomandi

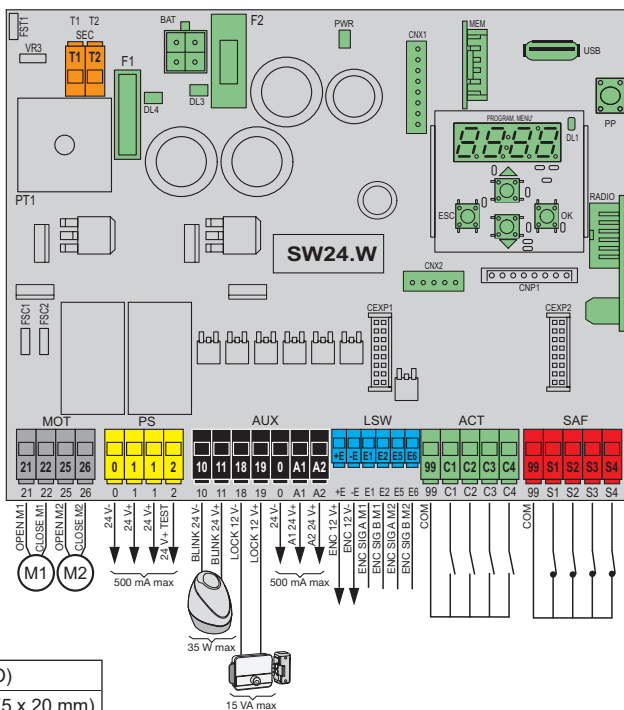
ERSA (cancellazione memoria ricevente)	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	
	Dati corsa	
	Impostazioni	
	Password	
	Radiocomandi	Cancellazione completa
Ripristino/Importazione dati ricevente da App By-gate Pro	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	
	Dati corsa	
	Impostazioni	
	Password	
	Radiocomandi	Importazione dati da App

Azione	Dato	Comportamento della centrale
RESET (riavvio centrale)	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	
	Dati corsa	
	Impostazioni	
	Password	
	Radiocomandi	
Aggiornamento Firmware	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	
	Dati corsa	
	Impostazioni	
	Password	
	Radiocomandi	
LOAD MEM (caricamento da scheda di memoria)	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	Nessuna variazione
	Param. motore	Importazione dati da MEM.W
	Dati corsa	Autotaratura prima manovra
	Impostazioni	Importazione dati da MEM.W
	Password	
	Radiocomandi	
Ripristino/Importazione dati centrale da App By-gate Pro	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	Importazione dati da App
	Dati corsa	Autotaratura prima manovra
	Impostazioni	Importazione dati da App
	Password	Nessuna variazione
	Radiocomandi	
LOAD DEF (caricamento valori di fabbrica)	Contatori fissi	Nessuna variazione
	Contatori resett.	
	Param. motore	
	Dati corsa	Nuova taratura LRNE o LRNA
	Impostazioni	Riporta a DEFAULT
	Password	
	Radiocomandi	

SW24.W

Description

Control unit with display and built-in 433 MHz radio receiver for 24 V swing automation systems. Ready for WiFi communication via Smartphone and Tablet using the EMC.W communication module



F1	15 A (ATO)
F2	F 3.15 A (5 x 20 mm)

AUX

A1	OFF		
	1	SCA	Default
	2	RAU	
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
A2	6	MAN	
	OFF		
	1	SCA	
	2	RAU	Default
	3	LCO	
	4	LZO	
	5	OAB	
	6	MAN	
7	INB		
8	INP		

ACT

CX	1	PP	Default C1
	2	PED	Default C2
	3	OPEN	Default C3
	4	CLS	Default C4
	5	TIM	
	6	TIMP	

SAF

SX	OFF		Default S3/S4
	1	PHC	Default S1
	2	PH	Default S2
	3	PHO	
	4	BAR	
	5	8K2	
	6	STP	
	7	PHCT	
	8	PHT	
	9	PHOT	
	10	BART	
11	8K2T		

SW24.W**Controllable actuators**

Ref.	Description
EAM2	EKKO 300D linear operator 24 V 3 m 300 kg
EAM3	EKKO 400D linear operator 24 V 4 m 250 kg
EIM1	HIDDY 200D underground operator 24 V 2 m 200 kg
EIM2.24	HIDDY 350D underground operator 24 V 3,5 m 200 kg

Terminal block functions

Block	Terminal	Description	Nominal data
SEC	T1	Secondary transformer	24 Vac
	T2		
MOT	21	Opening motor 1	24 V DC
	22	Closing motor 1	80W
	25	Opening motor 2	24 V DC
	26	Closing motor 2	80W
PS	0	Accessory power supply negative	24 V DC 500 mA
	1	Accessory power supply positive	
	2	Accessories positive checked	
AUX	10	Flashing light negative	24 V DC
	11	Flashing light positive	35 W
	18	Electrical lock negative	12 Vdc
	19	Electrical lock positive	15 VA
	0	Accessories negative	500 mA
	A1	Configurable auxiliary output 1	
A2	Configurable auxiliary output 2		
LSW	+E	Encoder power supply positive	12 V DC
	-E	Encoder power supply negative	
	E1	Motor 1 encoder signal A	
	E2	Motor 1 encoder signal B	
	E5	Motor 2 encoder signal A	
	E6	Motor 2 encoder signal B	
ACT	99	Common inputs	NO
	C1	Configurable control 1	
	C2	Configurable control 2	
	C3	Configurable control 3	
	C4	Configurable control 4	
SAF	99	Common inputs	NC
	S1	Configurable safety device 1	
	S2	Configurable safety device 2	
	S3	Configurable safety device 3	
	S4	Configurable safety device 4	

Using the display

The control panel settings are shown on the display and can be edited using the menu navigation buttons as shown in the following table:

Buttons	Function	Pressing duration
OK	Switching on the display Sub-menu entry Confirm value change	Instantaneous
▲	Scroll up Increase parameter value	Instantaneous
▼	Scroll down Reduce parameter value	Instantaneous
ESC	Exit the menu Cancel value change and return to menu Switching off the display	Instantaneous
▲+▼	Resetting the card	3 s
▲+OK	Opening control	1 s
▼+OK	Closing control	1 s
ESC+OK	Display test (switches on each segment of the display and points individually in sequence)	3 s
ESC+OK	When the board is switched on the Firmware updating mode starts	3 s
PP	Step-step control	Instantaneous


Menu

The control panel programming is organised into menus and sub-menus used to access and edit the parameters and logics of the control panel. The control panel is equipped with the following first-level menus:

Menu	Description
MOT	Motor parameters setup
LRNT	Travel calibration procedure run menu
TRV	Travel parameter settings menu
OUT	Auxiliary output configuration menu
IN	Input configuration menu
LGC	Operating logic settings menu
RAD	Remote control management menu
STAT	Diagnostic and reporting menu
EXP	Expansion board management menu
LOAD	Default value restore menu
PASS	Protection level settings menu

SW24.W

All sub-menus are described in the following table:

Motor parameters		
Sub menu	Description	Values (default)
O1	Type of actuator used  Warning! If set to OFF the board performs no command !	(OFF)
	Not set	OFF
	Ekko 300/400D (EAM2/EAM3)	1
	Hiddy 200D (EIM1)	2
	Hiddy 350D (EIM2.24)	3
O2	Type of position control Automatically set with the choice of actuator. You are advised not to change the setting given by the type of actuator.	(3)
	Virtual encoder: the control panel calculates the gate position using the electric motor operating parameters	2
	Encoder EAM2, EAM3, EIM1	3
O3	Type of limit switch on opening Automatically set with the choice of actuator. You are advised not to change the setting given by the type of actuator.	(OFF)
	No limit switch on opening: the electric motor stops at the end of the working time	OFF
	Stop limit switch on opening: the limit switch stops the motor	1
	Limit switch in proximity opening: the limit switch allows the manoeuvre to continue at the approach speed set until it detects the mechanical stop	2
	Type of limit switch on closing Automatically set with the choice of actuator. You are advised not to change the setting given by the type of actuator.	(OFF)
O4	No limit switch on closing: the electric motor stops at the end of the working time	OFF
	Stop limit switch on closing: the limit switch stops the motor	1
	Limit switch in proximity closing: the limit switch allows the manoeuvre to continue at the approach speed set until it detects the mechanical stop	2

Note:

O2, O3, O4 are automatically set with the choice of actuator. You are advised not to change the setting given by the type of actuator.

Motor travel calibration procedure			
LRNE	Rapid travel calibration.		
	The calibration is done fully automatically and sets:		
	- The slowdown in opening at 20% of the total travel		
	- The slowdown in closing at 20% of the total travel		
	- Offset in opening at 3 s and in closing at 6 s		
	- Pedestrian position at 30% leaf 1		
	Button	Msg on display	Phase description
	-	PP	Wait for start of calibration procedure
	PP	CL 2	When button pressed: motor 2 closing and search for closing stop
	-	CL 1	Motor 1 closing and search for closing stop
	-	OP 1	Motor 1 opening travel measurement and search for stop
	-	OP 2	Motor 2 opening travel measurement and search for stop
	-	CL 2	Motor 2 closing travel measurement
LRNT	-	CL 1	Motor 1 closing travel measurement
	-	OPC1	Motor 1 opening current curve reading
	-	OPC2	Motor 2 opening current curve reading
	-	CLC2	Motor 2 closing current curve reading
	-	CLC1	Motor 1 closing current curve reading
	-	END	End of procedure
	Advanced travel calibration.		
	The calibration allows the installer to choose:		
	- Slowdown position in opening and closing		
	- Offset for opening and closing		
- Pedestrian opening position leaf 1			
Button	Msg on display	Phase description	
-	PP	Wait for start of calibration procedure	
PP	CL 2	When button pressed: motor 2 starts closing and searches for closing stop	
-	CL 1	Motor 1 starts closing and searches for closing stop	
PP	OP 1	Start opening motor 1 When button pressed: slowdown start position on opening setting.	
PP	OP 1	When button pressed end of travel position setting or continuation to the stop.	

SW24.W

LRNT	LRNA	PP	OP 2	Start opening motor 2 When button pressed: slowdown start position on opening setting.
		PP	OP 2	When button pressed end of travel position setting or continuation to the stop.
		PP	CL 2	Start closing motor 2 When button pressed: slowdown start position on closing setting.
		-	CL 2	Continuation of motor 2 closing at slowdown speed up to stop.
		PP	CL 1	Start closing motor 1 When button pressed: slowdown start position on closing setting.
		-	CL 1	Continuation of motor 1 closing at slowdown speed up to stop.
			OPED	Start pedestrian opening. When button pressed: pedestrian opening position setting
		-	CPED	Leaf closing from pedestrian opening position
		PP	DLOP	Start opening. When the offset time setting in opening button is pressed, motor 2 starts.
		PP	DLCL	Start closing. When the offset time setting in closing button is pressed, motor 1 starts.
		-	END	End of procedure

Self-calibration:

If the gate travel parameter is changed, there is no need for the installer to run new calibrations, however, when changing the travel parameters, the control panel needs to learn the current curve again, thus disabling the obstacle detection only during the self-calibration manoeuvre.

Self-calibration is appropriately signalled:

- on the control panel display by the code AT
- by the light flashing at twice the normal frequency

The events generating self-calibration are:

- change in parameters: T24, T25, T26, T27, T28, T29, T30, T31, T32, T33, T34, T35, T40, T41
- loading of settings from a MEM.W memory card
- reset/import of settings from the Wi-Gate app

Gate travel parameters		
S u b menu	Description	Values (default)
T1	Motor 1 force (%) Sets the value of the force given to the motor to push the leaf	(50)
	Minimum force	1
	Maximum force	100
T2	Motor 2 force (%) Sets the value of the force given to the motor to push the leaf	(50)
	Minimum force	1
	Maximum force	100
T3	First leaf to move	(M1)
	Motor 1	M1
	Motor 2	M2
T4	Direction. Sets the motor direction	(1)
	Standard (a linear motor closes the gate with pistons extended)	1
	Inverse (a linear motor closes the gate with pistons retracted)	2
	Note: Inverts both motors. If only one motor has an incorrect direction, invert the power supply wires on the motor with the incorrect direction.	
T6	Number of motors	(2)
	Single-leaf gate	1
	2 leaf gate	2
T7	Choice of intervention method for obstacle detection	(1)
	Overcurrent or leaf stopped: the obstacle is detected when the current threshold or the encoder slowdown threshold is exceeded	1
	Leaf stopped: the obstacle is detected only when the leaf slows down excessively	2
	Overcurrent: the obstacle is detected when the current threshold is exceeded	3
	Overcurrent and leaf stopped: the obstacle is detected when the current threshold and the encoder slowdown threshold are exceeded at the same time	4
T10	Obstacle detection time motor 1 Time after which the current threshold or the encoder threshold trigger the obstacle detection for motor 1 (adjustable at intervals of 100 ms)	(20)
	100 ms (minimum time)	10
	600 ms (maximum time)	60

SW24.W

TRV	T11	Obstacle detection time motor 2 Time after which the current threshold or the encoder threshold trigger the obstacle detection for motor 2 (adjustable at intervals of 100 ms)	(20)
		100 ms (minimum time)	10
		600 ms (maximum time)	60
	T12	Polling time Time during which the motor pushes with maximum force to move the leaf (adjustable at intervals of 0.5 s)	(2.0)
		0.5 s (minimum time)	0.5
		5.0 s (maximum time)	5.0
	T13	Pedestrian opening position (% of total opening travel of first leaf)	(30)
		Minimum space	10
		Maximum space	100
	T14	Disengagement space on obstacle (inversion distance following the detection of an obstacle)	(5)
		Not disengaged, stops only	OFF
		Minimum inversion	1
		Maximum inversion	10
	T15	Stop approach force reduction distance motor 1	(OFF)
		Force reduction off	OFF
		Minimum force reduction distance	10
		Maximum force reduction distance	100
T16	Stop approach force reduction distance motor 2	(OFF)	
	Force reduction off	OFF	
	Minimum force reduction distance	10	
	Maximum force reduction distance	100	
Note: T15 and T16 indicate the distance from the mechanical stop starting from which the motor force is reduced by half (used to adjust the impact of the leaf on the mechanical stop). This happens only when the control panel works with encoder and proximity limit switch or without limit switch.			
T17	Easy release Disengagement time after manoeuvre to reduce the motor pressure on the mechanical stop (adjustable at intervals of 100 ms)	(OFF)	
	Caution: Leave this parameter in OFF when there is an electrical lock.		
	No disengagement	OFF	
	100 ms (minimum disengaging)	10	
	500 ms (maximum disengaging)	50	

TRV	T18	Offset time in opening	(3)
		No offset	0
		60 s	60
	T19	Offset time in closing	(6)
		No offset	0
		60 s	60
	T24	Normal speed when opening motor 1	(90)
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T25	Normal speed when opening motor 2	(90)
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T26	Normal speed when closing motor 1	(90)
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T27	Normal speed when closing motor 2	(90)
		minimum speed	1
		maximum speed	100
	T28	Slowdown speed when opening motor 1	(30)
		minimum speed	1
	maximum speed	100	
T29	Slowdown speed when opening motor 2	(30)	
	minimum speed	1	
	maximum speed	100	
T30	Slowdown speed when closing motor 1	(30)	
	minimum speed	1	
	maximum speed	100	
T31	Slowdown speed when closing motor 2	(30)	
	minimum speed	1	
	maximum speed	100	
T32	Slowdown distance when opening motor 1	(20)	
	No slowdown	0	
	Slowdown for the whole distance	100	
T33	Slowdown distance when opening motor 2	(20)	
	No slowdown	0	
	Slowdown for the whole distance	100	
T34	Slowdown distance when closing motor 1	(20)	
	No slowdown	0	
	Slowdown for the whole distance	100	
T35	Slowdown distance when closing motor 2	(20)	
	No slowdown	0	
	Slowdown for the whole distance	100	
Note: T32, T33, T34, T35 represent the % of travel or total work time done at slowdown speed			

SW24.W

TRV	T36	Acceleration time when opening motor 1 (0.5)	(0.5)
		Maximum acceleration (0 s to reach normal speed)	0
	T37	Minimum acceleration (2.0 s to reach normal speed)	2.0
		Acceleration time when opening motor 2 (0.5)	(0.5)
	T38	Maximum acceleration (0 s to reach normal speed)	0
		Minimum acceleration (2.0 s to reach normal speed)	2.0
	T39	Acceleration time when closing motor 1 (0.5)	(0.5)
		Maximum acceleration (0 s to reach normal speed)	0
	T40	Minimum acceleration (2.0 s to reach normal speed)	2.0
		Acceleration time when closing motor 2 (0.5)	(0.5)
	T41	Maximum acceleration (0 s to reach normal speed)	0
		Minimum acceleration (2.0 s to reach normal speed)	2.0
Note: T36, T37, T38, T39 are the times during which the motor accelerates to reach the normal opening speed (adjustable at intervals of 0.1 s)			
Deceleration ramp motor 1		(30)	
T40	Steep ramp (maximum deceleration)	0	
	Low ramp (minimum deceleration)	100	
Deceleration ramp motor 2		(30)	
T41	Steep ramp (maximum deceleration)	0	
	Low ramp (minimum deceleration)	100	
Note: T40 and T41 are the deceleration ramp between normal motor speed and slowdown speed.			

Auxiliary output configuration		
Sub menu	Description	Values (default)
19	Electric lock	(1)
	Output off	OFF
	Electrical solenoid lock	1
	Electrical drop lock	2
	Electrical magnetic lock (suction) on in closing	3
	Electrical magnetic lock (suction) on in opening and closing	4
	Electrical solenoid lock excitation time	(1.2)
	(adjustable at intervals of 0.1 s)	
	0.5 s (minimum time)	0.5
	5.0 s (maximum time)	5.0
19T	Terminal A1 output type	(1)
	Output off	OFF
	Gate open warning light (SCA)	
	Operation as per SCA parameter setting	1
	Auxiliary Radio output (RAU)	
	Operation as per RAU parameter setting	2
	Courtesy light (LCO)	
	On during leaf movement and for the amount of time after the leaf stopping set in parameter LCO	3
	Zone light (LZO)	
	On during leaf movement	4
A1	Gate left open (OAB)	
	On if the gate remains open for a time longer than that defined by the open gate alarm logic (L16)	5
	Maintenance (MAN)	
	Output off when the number of maintenance signalling manoeuvres (MNPS) is reached in the diagnostics section	6
	Terminal A2 output type	(2)
	Output off	OFF
	Gate open warning light (SCA)	
	Operation as per SCA parameter setting	1
	Auxiliary Radio output (RAU)	
	Operation as per RAU parameter setting	2
A2	Courtesy light (LCO)	
	On during leaf movement and for the amount of time after the leaf stopping set in parameter LCO	3
	Zone light (LZO)	
On during leaf movement	4	

SW24.W

OUT	A2	Gate left open (OAB) On if the gate remains open for a time longer than that defined by the open gate alarm logic (L16)	5
		Maintenance (MAN) Output off when the number of maintenance signalling manoeuvres (MNPS) is reached in the diagnostics section	6
		Synchronization output, compass type interlock (INB) Automatically configures input S4 as synchronization input without any choice by the user. The control panel consents to the gate opening only if the other gate is in the closed position.	7
		Synchronization output, compass type interlock (INP) with presence signal. Automatically configures input S4 as synchronization input and S3 as presence input without any choice by the user. The control panel consents to the gate opening only if the other gate is in the closed position and the presence input is occupied.	8
	RAU	Auxiliary Radio Output Configuration	(1)
		Impulsive: the output is active for 1 s following the RAU command from the remote control	1
		Timed: the output is active for the time set in the RAUT parameter following the RAU command from the remote control	2
	RAUT	Bistable: the output works in Step-Step ON/OFF mode	3
RAU output timing		(1)	
LCO	1 s (minimum time)	1	
	600 s (maximum time)	600	
	Courtesy light timer	(120)	
	1 s (minimum time)	1	
	300 s (maximum time)	300	

OUT	SCA	SCA output operating mode	(1)
		Gate closed: off	1
		Gate open: on fixed	
		Gate closed: off	
		Gate moving: intermittent	2
		Gate open: on fixed	
		Indeterminate position: intermittent pause of 1 s every 5	
		Gate closed: off	
		Gate opening slow intermittent	
		Gate open on fixed	3
		Gate closing intermittent	
		Indeterminate position: intermittent pause of 1s every 5	
		Gate stopped on fixed	4
		Gate moving off	
		Gate closed off	5
		Gate moving on fixed	
IN	C(X)	Input configuration	
		Sub menu	Description
			Values (default)
			C1/C2/C3/C4 command input
			Step-step (PP) The step-step control: - with the gate stopped and closed, opens the gate - in opening, stops or closes the gate according to the step-step logic setting (L10) - with the gate stopped after opening, closes the gate - in closing, stops or opens the gate according to the step-step logic setting (L10)-with the gate stopped after closing, opens the gate
			1 (C1)
			Pedestrian (PED) Opens the gate to the pedestrian position It acts like a step-step if the command is given with the gate in a position beyond the pedestrian position
			2 (C2)
			Open (OPEN) The open command: - with the gate stopped and closed, opens the gate - in opening is ignored - with the gate open, resets the pause time - with the gate stopped, opens the gate - in closing, opens the gate
			3 (C3)

SW24.W

IN	C(X)	Close (CLS) The close command: - with the gate stopped and closed, is ignored - in opening, closes the gate - with the gate stopped, closes the gate - in closing is ignored	4 (C4)
		Timer (TIM) The timer command: - when closed, opens the gate and keeps it open as long as the contact remains closed - when the contact is released it closes the gate	5
		Pedestrian Timer (TIMP) Has the same function as the timer command but on the pedestrian position	6
	S(X)	S1/S2/S3/S4 safety input Off	OFF (S3 S4)
		Photocell closing (PHC) The closing photocell: - with the gate stopped, allows the gate to open - in opening does not intervene - with the gate open, does not allow it to close and when released will reset the pause time - in closing, reopens the gate immediately	1 (S1)
		Photocell (PH) The photocell: - with the gate stopped, does not allow the gate to open - during opening stops the movement and when released proceeds with opening - with the gate open, does not allow it to close and when released will reset the pause time - in closing stops the movement and when released reopens the gate	2 (S2)
Opening photocell (PHO) The opening photocell: - with the gate stopped, allows the gate to open - in opening, recloses it completely - with the gate open, allows it to close and does not reset the pause time - in closing does not intervene		3	

IN	S(X)	Sensitive edge with NC clean contact (BAR) - with the gate stopped, does not allow the gate to open - in opening disengages - with the gate open, does not allow it to close and when released will reset the pause time - in closing disengages	4																																		
		8.2 KΩ balanced sensitive edge (8K2) Same behaviour as the NC sensitive edge	5																																		
		Stop (STP) - stops the gate Interrupts the automatic closing as per the logic stop setting from stop (L12)	6																																		
		Photocell closing checked (PHC) As per closing photocell but with check	7																																		
		Photocell checked (PHT) As per photocell but with check	8																																		
		Photocell opening checked (PHC) As per opening photocell but with check	9																																		
		NC sensitive edge checked (BART) As per KΩ NC sensitive edge but with check	10																																		
		8.2 KΩ balanced sensitive edge checked (8K2T) As per 8.2 KΩ sensitive edge but with check	11																																		
		Control panel logic settings																																			
			<table border="1"> <thead> <tr> <th>Sub menu</th> <th>Description</th> <th>Values (default)</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td rowspan="2">L1</td> <td>Automatic closing</td> <td>(ON)</td> </tr> <tr> <td>Automatic closing off</td> <td>OFF</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">L2</td> <td>Automatic closing on</td> <td>ON</td> </tr> <tr> <td>Pause time</td> <td>(30)</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">L3</td> <td>1 s (minimum time)</td> <td>1</td> </tr> <tr> <td>180 s (maximum time)</td> <td>180</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">L4</td> <td>Pedestrian pause time</td> <td>(20)</td> </tr> <tr> <td>1 s (minimum time)</td> <td>1</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">L5</td> <td>180 s (maximum time)</td> <td>180</td> </tr> <tr> <td>State on power up</td> <td>(OP)</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">L6</td> <td>Gate in closed position: The first step-step command opens the gate.</td> <td>CL</td> </tr> <tr> <td>Gate in open position: The first step-step command closes the gate. If automatic closing is on, after the pause time the gate closes</td> <td>OP</td> </tr> </tbody> </table>	Sub menu	Description	Values (default)	L1	Automatic closing	(ON)	Automatic closing off	OFF	L2	Automatic closing on	ON	Pause time	(30)	L3	1 s (minimum time)	1	180 s (maximum time)	180	L4	Pedestrian pause time	(20)	1 s (minimum time)	1	L5	180 s (maximum time)	180	State on power up	(OP)	L6	Gate in closed position: The first step-step command opens the gate.	CL	Gate in open position: The first step-step command closes the gate. If automatic closing is on, after the pause time the gate closes	OP	
		Sub menu	Description	Values (default)																																	
L1	Automatic closing	(ON)																																			
	Automatic closing off	OFF																																			
L2	Automatic closing on	ON																																			
	Pause time	(30)																																			
L3	1 s (minimum time)	1																																			
	180 s (maximum time)	180																																			
L4	Pedestrian pause time	(20)																																			
	1 s (minimum time)	1																																			
L5	180 s (maximum time)	180																																			
	State on power up	(OP)																																			
L6	Gate in closed position: The first step-step command opens the gate.	CL																																			
	Gate in open position: The first step-step command closes the gate. If automatic closing is on, after the pause time the gate closes	OP																																			

SW24.W

LGC	L5	Apartment block	(OFF)	
		Apartment block function off	OFF	
		Does not close and stop in opening	1	
		Does not close and stop in opening and pause	2	
	L6	Does not close and stop in opening, pause and closing	3	
		Rapid closing	(OFF)	
		Rapid closing function off	OFF	
		Rapid closing in gate mode: The control panel starts to count the clearance time (L7) from when the closing photocell is released, when the clearance time expires it closes again.	1	
		Rapid closing in barrier mode: The control panel starts to count the clearance time (L7) from when the closing photocell is released, and when the clearance time expires it closes again. If the closing photocell is occupied again, it gives a stop command. When released again it continues with closing. The closing photocell returns to normal operating after complete closure.	2	
		L7	Clearance time (adjustable at intervals of 1 s)	(2)
			Time after which the gate closes again if the rapid closing (L6) is on	
			Minimum clearance time	1
			Maximum clearance time	10
		L8	Pre-flash	(OFF)
			Flashing time of the flashing light before the gate starts to move	
			Pre-flash disabled	OFF
3 s pre-flash	3			
4 s pre-flash	4			
L9	5 s pre-flash	5		
	Manned	(OFF)		
	Manned function off	OFF		
	Step-step command disabled, remote controls not working. The control panel accepts only open and close commands	1		
Emergency manned. In normal standard operating conditions, with the safety devices occupied it works as manned.	2			

LGC	L10	Step by step	(4)
		Step-step command operates in 2 steps: open, close, open...	2
		Step-step command operates in 3 steps: open, stop, close, open...	3
		Step-step command operates in 4 steps: open, stop, close, stop, open...	4
	L11	Stop from step-step	(ON)
		Automatic closing disabled when a stop command from step-step is given	OFF
		Automatic closing not disabled when a stop command from step-step is given	ON
	L12	Stop from stop	(ON)
		Automatic closing disabled when a stop command from stop is given	OFF
		Automatic closing not disabled when a stop command from stop is given	ON
	L13	Hammering	(OFF)
		Moves briefly in the opposite direction to that of its travel to facilitate the release of the electrical lock	
		Hammering off	OFF
		On with gate closed	1
	L14	On with gate closed and open	2
		On with gate open	3
		Operation in battery	(1)
		Standard operation	1
		Normal operation with flashing light disabled	2
	L15	After a re-open command it stays open	3
When the main power supply is cut off it opens and remains open		4	
Economy		(OFF)	
Standard operation		OFF	
L16	Economy operation on. With the gate closed, it switches off the accessory power supply on outputs 1 and 2. The outputs are powered again following a new command.	1	
	Gate remained open indicator Number of minutes after which, with the gate partially or totally open, whatever the set pause time, an alarm signal is sent (on the display and output configured as OAB)	(30)	
	Indicator disabled	OFF	
	Minimum interval	3	
	Maximum interval	60	

SW24.W

Input configuration		
Sub menu	Description	Msg display
PP	Saving a button as step-step	
	Waiting for code	0000
	Remote control 1 saved as step-step	1001
OPEN	Remote control 55 saved as step-step	1055
	Saving a button as open	
	Waiting for code	0000
PED	Remote control 1 saved as open	2001
	Remote control 55 saved as open	2055
	Saving a button as pedestrian	
RAU	Waiting for code	0000
	Remote control 1 saved as Auxiliary Radio Output	4001
	Remote control 55 saved as Auxiliary Radio Output	4055
CLS	Saving a button as close	
	Waiting for code	0000
	Remote control 1 saved as close	5001
STP	Remote control 55 saved as close	5055
	Saving a button as stop	
	Waiting for code	0000
LCO	Remote control 1 saved as stop	6001
	Remote control 55 saved as stop	6055
	Saving a button as Courtesy light on	
CTRL	Waiting for code	0000
	Remote control 1 saved as Courtesy light on	7001
	Remote control 55 saved as Courtesy light on	7055
CTRL	Control of remote control memory position	
	Waiting for code	0000
	Remote control button 1 saved as close	5001
	Remote control button 99 saved as Courtesy light on	7099
	Remote control button 30 not in memory	-030
	Remote control not in memory	----

RAD	RE	Remote programming of remote controls (default = 1)	
		Remote programming of remote controls off	OFF
		Remote programming of remote controls on:	
		used to programme remote controls from a remote control already in the memory, using the following procedure:	
		- press buttons 1 and 2 on the remote control already in the memory at the same time	
		- press the button on the remote control already in the memory to copy on the new remote control	1
		- press the button on the new remote control on which to copy the button just pressed on the remote control already in the memory	
		Note: the button on the new remote control just saved inherits the function assigned to the button on the remote control already in the memory	
		Total receiver memory deletion	
		ERSA	Press OK for 5 s
	Signals the deletion of the receiver memory on the display	0000	
ERS1	"Deletion of single remote control from its position in the memory"		
	Use buttons ▲▼ to select the number of the remote control to delete	X	
ERSR	Press OK to confirm		
	Deletion of single remote control from the remote control code		
	Waiting for code	0000	
	Deleting remote control		

SW24.W

Diagnostics and reporting		
Sub menu	Description	Msg display
ALM	Alarm log reading	
	Most recent alarm	0
	Oldest alarm	10
ALMA	Error signalling (default = 1)	
	Only on display	1
	On display and maintenance output	2
MNPC	Reading of number of manoeuvres since last maintenance"	
	First 3 digits of the number of manoeuvres since last maintenance	23
	Last 3 digits of the number of manoeuvres since last maintenance	256
	In the case described above, the gate has carried out 23,256 manoeuvres since the last maintenance	
MNPS	Number of manoeuvres since last maintenance	
	Number of manoeuvres generating a maintenance signal (in thousands of manoeuvres) (default = OFF)	
	Maintenance signalling off	OFF
	1,000 manoeuvres (minimum interval)	1
MNPA	300,000 manoeuvres (maximum interval)	300
	Maintenance signalling (default = 1)	
	Signalling only on display	1
	Signalling on display and maintenance output (MAN)	2
MNPE	Signalling on display and flashing light (rapid flashing at end of manoeuvre)	3
	Signalling on display, flashing light (rapid flashing at end of manoeuvre) and maintenance output (MAN)	4
	Reset manoeuvres since last maintenance counter	
MNTE	Waiting press OK for 5 s to reset the counter to 0	0000
	Total manoeuvres counter	
	First 4 digits of the number of manoeuvres since last maintenance	12
	Last 4 digits of the number of manoeuvres since last maintenance	5874
LIFE	In the case described above, the gate has carried out 125,874 manoeuvres in total	
	Life counter (days of activity of the control panel)	
	Reading of the number of days of activity of the control panel	584
	In the case described above, the control panel was active for 584 days	

STAT	PONC	Number of control panel power-ups counter	
		Reading of the number of control panel power-ups	2547
	PONE	In the example shown above, the control panel was powered up 2547 times (it could indicate a poor quality mains electricity, with frequent power cuts)	
		Reset number of control panel power-ups counter	
	RSTC	Waiting press OK for 5 s to reset the counter to 0	0000
		Number of self-reset counter	
		Reading of the number of control panel self-resets	1123
	RSTE	A self-reset is a reset of the microswitch by the control panel for safety reasons.	
		Typically the control panel goes to self-reset when the minimum microswitch voltage threshold has been reached. An excessive number of self-resets could indicate a poor quality power supply, subject to strong voltage fluctuation.	
	TL	Reset number of self-reset counter	
Waiting press OK for 5 s to reset the counter to 0		0000	
INF	Installer telephone settings and display		
	Press OK briefly to view the saved number (use buttons ▲ ▼ to scroll)		
	First 4 digits of the installer number	3334	
	Next 4 digits of the installer number	2548	
EXP	CNX1	Last 2 digits of the installer number	32
		In the example shown above the installer telephone number is: 333 4254832	
		Press OK for 5 s to enter the number edit mode. Use buttons ▲ ▼ to change the value, use OK to confirm the digit	
EXP	CNX1	Control panel info display	
		Control panel name	SL24.W
EXP	CNX1	Control panel firmware version	1.13
		Connection module	
EXP	CNX1	Sub menu	
		Description	
		Values (default)	
EXP	CNX1	Connection module on CNX1 connector	(1)
		No module connected	OFF
		Wi-Fi module EMC.W connected	1

SW24.W

Restore default values and loading from memory card		
Sub menu	Description	Msg display
LOAD	Loading the default values	
	Waiting press OK for 5 s to load the default values.	0000
	Note: Loading the default values then requires the travel to be calibrated again, LRNT flashes on the display until (rapid or advanced) calibration is done.	
	Loading the programming from memory card	
MEM	Waiting press OK for 5 s to load the values from memory card."	0000
	Loading from memory card completed OK.	DONE
	Loading from memory card error (e.g. no card).	EMEM
Control panel protection level settings (default = OFF)		
OFF	No protection	
PASS	1	Protection of menus MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD
	2	Protection of menu RAD
	3	Protection from IP connection (it is not possible to connect to the control panel from a smartphone)
	4	Protection of menus MOT, LRNT, TRV, OUT, IN, LGC, STAT, EXP, LOAD and IP connection
	5	Protection of menu RAD and IP connection
	6	Complete control panel protection
	7	Protection of all board menus, IP connection available

Note:

The password must be entered in the control panel each time you wish to access a protected menu. If the password entered is incorrect access to the menu is denied.

SW24.W**List of signalling on the display**

Signal	Description
C1	Contact closed on command C1 input
C2	Contact closed on command C2 input
C3	Contact closed on command C3 input
C4	Contact closed on command C4 input
S1	Contact open on safety device S1 input
S2	Contact open on safety device S2 input
S3	Contact open on safety device S3 input
S4	Contact open on safety device S4 input
FO1	Opening limit switch position reached motor 1
FC1	Closing limit switch position reached motor 1
FO2	Opening limit switch position reached motor 2
FC2	Closing limit switch position reached motor 2
OB1	Obstacle detected motor 1
OB2	Obstacle detected motor 2
AF1	Motor in stop approach force reduction interval
AF2	Motor 2 in stop approach force reduction interval
MSO1	Mechanical stop reached in opening motor 1
MSC1	Mechanical stop reached in closing motor 1
MSO2	Mechanical stop reached in opening motor 2
MSC2	Mechanical stop reached in closing motor 2
BATT	Operation with battery. When this message is displayed it is followed by an indication of the battery operating voltage, e.g. 24.5V
BT-	Battery almost flat (indication shown only when the gate is stopped)
BT--	Battery totally flat (indication shown only when the gate is stopped)
RX	Radio command received from saved remote control or from App
NX	Radio command received from unsaved remote control button
RD	Rolling/fix code decoding off
OAB	Gate left open
AT	Gate in self-calibration

List of alarms

Alarm	Description
XXXX	Reset card
MNP	Manoeuvre interval since last maintenance reached alarm
F0	Error motor not selected
F1	Motor 1 cables inverted error
F2	Motor 2 cables inverted error
F3	Reversed limit switch error
F4	Both open limit switch alarm
F5	Opening limit switch malfunction error motor 1
F6	Closing limit switch malfunction error motor 1
F7	Opening limit switch malfunction error motor 2
F8	Closing limit switch malfunction error motor 2
F9	Communication error with expansion card
F10	Error alarm motor 1 not connected
F11	Error alarm motor 2 not connected
F12	Motor 1 encoder error alarm
F13	Motor 2 encoder error alarm
F14	Microswitch undervoltage (check power supply and outputs)
F15	Safety test 1 failed
F16	Safety test 2 failed
F17	Safety test 3 failed
F18	Safety test 4 failed
F19	Motor 1 manoeuvre length/timeout alarm
F20	Motor 2 manoeuvre length/timeout alarm
F21	Motor 1 mosfet short alarm
F22	Motor 2 mosfet short alarm
F23	Blocked rotor alarm motor 1
F24	Blocked rotor alarm motor 2
F25	Overlapping leaf in closing alarm
F26	5th obstacle in closing alarm
F27	Overcurrent alarm motor 1
F28	Overcurrent alarm motor 2
F29	Radio memory full alarm
F30	Faulty radio memory alarm
F31	Short flashing alarm
F32	Gate open light short alarm
F33	No memory card alarm
F34	FW checksum alarm
F36	Board temperature alarm

Updating Firmware:

The control panel is equipped with a USB port that is used to update the control panel Firmware or the Wi-Fi EMC.W communication module Firmware

Caution:

If the firmware updating procedure is not carried out properly it may damage the control panel or the Wi-Fi communication module, make sure not to interrupt the mains power supply during the update.

To perform the Firmware Update, consult the instructions provided with the Firmware

SW24.W

Control panel behaviour when loading settings:

The table below describes the behaviour of the control panel when loading all settings relating to the following data:

- Fixed counters not resettable
- Counters resettable by the installer
- Motor parameters (Control panel menu, section MOT)
- Gate travel data (e.g. leaf length, current curve...)
- Installer settings (control panel menu sections TRV, OUT, IN, LGC)
- Password (control panel menu section PASS)
- Remote controls

Action	Data	Behaviour of the control panel
RESET (reboot control panel)	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	
	Settings	
	Password	
	Remote controls	
Firmware Updating	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	
	Settings	
	Password	
LOAD MEM (loading from memory card)	Fixed counters	No variation
	Reset counters	Import data from MEM.W
	Motor parameters	
	Travel data	Self-calibration on first manoeuvre
	Settings	Import data from MEM.W
	Password	
	Remote controls	
Reset/Import control panel data from By-gate Pro app	Fixed counters	No variation
	Reset counters	Import data from App
	Motor parameters	
	Travel data	Self-calibration on first manoeuvre
	Settings	Import data from App
	Password	No variation
	Remote controls	
LOAD DEF (loading default values)	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	New calibration LRNE or LRNA
	Settings	Restores to DEFAULT
	Password	DEFAULT
Remote controls	No variation	

ERSA (deletion of receiver memory)	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	
	Settings	
	Password	
Remote controls	Complete deletion	
Reset/Import receiving data from By-gate Pro app	Fixed counters	No variation
	Reset counters	
	Motor parameters	
	Travel data	
	Settings	
	Password	
	Remote controls	Import data from App

CE

49401050A0 05 1904



VIMAR

Viale Vicenza, 14
36063 Marostica VI - Italy
www.vimar.com